

Fiche technique

Servopresse électrique

UFM Classic 500-400-50 / N° art. 37510500G2

Caractéristiques	
Force nominale (compression/traction)	500 / 150 kN
Course	400 mm
Vitesse	50 mm/s
Accélération nominale	800 mm/s ²
Temps de maintien à la force nominale	mini. 4 s
Poids	925 kg
Poids de l'outillage à fixer*	115 kg
Force	
Type de capteur	DMS
Précision de mesure**	<1% (calibration en 2 points) / <0,3% (calibration multi-échelle)
Amplificateur PDM-S / (LxHxP)	Boîtier en aluminium / 125 x 80 x 57 mm
Signal de sortie	Numérique
Indice de protection	IP40
Alimentation	19...36 VDC (3 W)
Position	
Type de codeur	Resolver
Répétabilité en position***	< 0,01 mm
Variateur	
Type	M702-074-00660-A
Dimensions (LxHxP)	210 x 557 x 280 mm
Dissipation thermique	3 AC 380 V ... 480 V, +/-10 %
Section des câbles d'entrée	IEC 35 mm ² / UL 1 AWG
Section des câbles de sortie	IEC 35 mm ² / UL 1 AWG
Indice de protection (DIN 60529)	IP20
Poids	28 kg
Protection recommandée	IEC 80 A gR UL/USA 80 HSJ or DFJ
Température de fonctionnement	-20 °C...+50 °C
Dissipation thermique	1062 W
Filtre d'alimentation	
Poids	6,0 kg
Section des câbles d'entrée	50 mm ² / 1 AWG
Dissipation thermique	50 W
Dimensions (LxHxP)	270 x 90 x 150 mm

Filtre d'alimentation	
Indice de protection (DIN 60529)	IP20
Connexions	
PC	Ethernet
E/S API TOR (24 VDC)	3E / 4S
Bus de terrain	Profibus, Profinet, EtherCat, EtherNet/IP, Modbus/TCP
Option PROMESS Bus	PDM-A: 4x analog / PDM-P: Piezo / PDM-I/O: 16E / 16S

* Si frein de maintien poids outillage autorisé = 10 % de l'effort nominal. Pour des poids supérieurs contactez PROMESS.

** Mesure de force en calibration statique par rapport au système de référence / *** à état thermique constant

Toutes valeurs nominales se réfèrent à une tension de 400 V.

Pour un montage horizontal, il faut tenir compte de l'inclinaison du coulisseau en fonction du poids de la filière.

L'effort radial admissible ne doit pas dépasser 10 % de la force nominale servopresse.

Si le ratio temps d'arrêt/temps de cycle est < 0,5 contactez PROMESS.

